系统实验报告

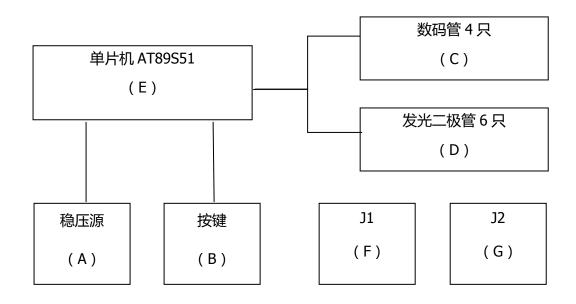
1342401019 王嘉玺

一、本设计拟实现的功能

时钟(计时器)

- 1. 状态 1: 一只数码管 0-9 计数, 一只按键控制开始、结束;
- 2. 状态 2: 二只数码管 0-59 计数,一只按键控制开始、结束;
- 3. 状态 3: 三只数码管低二位 0-59 计数后进位给高位 0-9 计数, 一只按键控制开始、结束;
- 4. 状态 4: 四只数码管第二位 0-59 计数后进位给高二位 0-59 计数 (即分秒计时),一只按键控制开始、结束; 交通灯
- 5. 状态 1: 仅亮灯、数码管不工作;
 按下键,红/黄/绿三色灯交替亮:红(20 秒)黄 ← 闪烁 5 秒 绿 ← (20 秒) 黄 (闪烁 5 秒)红。
- 6. 状态 2: 灯和数码管相结合,模拟十字路口的交通灯; 在以上功能的基础上数码管倒计时显示时间。

二、所用器件的功能、引脚图



- (A) 稳压源部分将输入的交流电转换为稳定的 5V 直流电压;由于目前提供的已经是直流变压器,所以整流桥可以不用(若不接整流桥 D1,需将电路板上相应的引脚连通,使得接入的 9V 电源能够作用到 7805 上,此处需注意正负极):
- (B) 作为单片机的输入部分(P1.0-P1.3) 起控制作用;
- (C)作为单片机的输出部分,P0.0-P0.3 经由7段译码器 (74LS47)控制数码管的显示结果(0-9),P0.4-P0.7 数码管的选通控制口,提供数码管工作电源(公共端),P2.7 控制数码管的小数点是否点亮;



图 2 74LS47 引脚图

LT(——): 试灯输入,是为了检查数码管各段是否能正常发光而设置的。当LT(——)=0时,无论输入A3,A2,A1,A0为何种状态,译码器输出均为低电平,也就是七段将全亮,若驱动的数码管正常,是显示8。

BI(一): 灭灯输入,是为控制多位数码显示的灭灯所设置的。 当 BI(一)=0 时,不论 LT(——)和输入 A3 ,A2 ,A1,A0 为何种状态,译码器输出均为高电平,使共阳极数码管熄灭。 RBI(——): 灭零输入,它是为使不希望显示的 0 熄灭而设定的。当对每一位 A3= A2 =A1 =A0=0 时,本应显示 0,但是在 RBI(———) =0 作用下,使译码器输出全为高电平。其结果和加入灭灯信号的结果一样,将 0 熄灭。 RBO(———): 灭零输出,它和灭灯输入BI(—)共用一端,两者配合使用,可以实现多位数码显示的灭零控制。

74LS47 是 BCD-7 段数码管译码器驱动器,74LS47 的功能用于将 BCD 码转化成数码块中的数字,通过它来进行解码,可以直接把数字转换为数码管的数字。

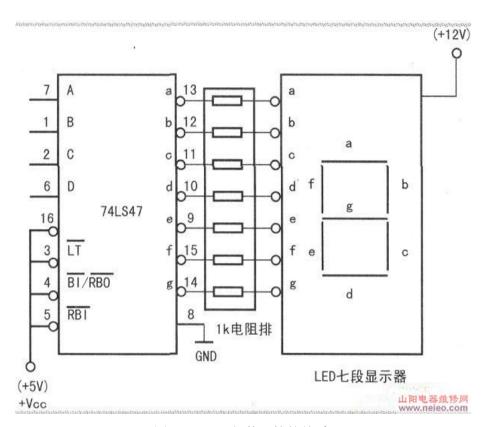


图 3 74LS47 与数码管的关系

译码器的逻辑功能是将每个输入的二进制代码译成对应的输出的高、低电平信号。常用的译码器电路有二进制译码器、二一十进制译码器和显示译码器。译码为编码的逆过程。它将编码时赋予代码的含义"翻译"过来。实现译码的逻辑电路成为译码器。译码器输出与输入代码有唯一的对应关系。74LS47 是输出低电平有效的七段字形译码器,它在这里与数码管配合使用。将 BCD 码转化成数码

块中的数字,通过它解码,可以直接把数字转换为数码管的显示数字。

数码管共阳编码(共阴编码取反):

显示——HGFE, DCBA——编码
0 ——1100, 0000——0xC0
1 ——1111, 1001——0xE9
2 ——1010, 0100——0xA4
3 ——1011, 0000——0xB0
4 ——1001, 1001——0x99
5 ——1001, 0010——0x92
6 ——1000, 0010——0x82
7 ——1111, 1000——0xE8
8 ——1000, 0000——0x80
9 ——1001, 0000——0x90

- (D) 发光二极管:输出部分,由 P2.0-P2.5 口控制,高电平灯亮;
- (E)单片机 AT89S51: 低功耗,高性能 CMOS8 位单片机。片内含8KB的 ISP(IN-SYSTEM-PROGRAMMABLE)的可反复擦写 1000 次的FLASH 只读程序存储器,器件采用 ATMEL 公司的高密度、非易始性存储技术制造,兼容标准 MCS-51 指令系统及 80C51 引脚结构。其特点可概括为: 40 个引脚;8KBFLASH 片内存储器(可反复擦写大于1000 次);256BYTES 的随机存储器(RAM);32 个外部双向输入/输出(I/0)口;5 个中断优先级,2 层中断嵌套中断;2 个全双工串行通信口;看门狗(WDT)电路;片内时钟震荡器(0-33MHZ);4.5-5.5V 工作电压。

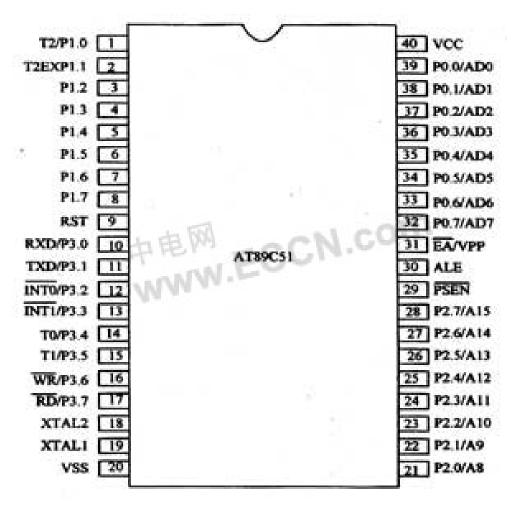


图 4 AT89S51 引脚图

- (F) J1 口留作通信口使用, 其中 J1.1 (TXD) 由 P3.1 (11 脚) 控制, J1.2 (RXD) 由 P3.0 (10 脚) 控制;
 - (G) J2 留作在线烧录程序使用。

三、 本系统设计电路原理图

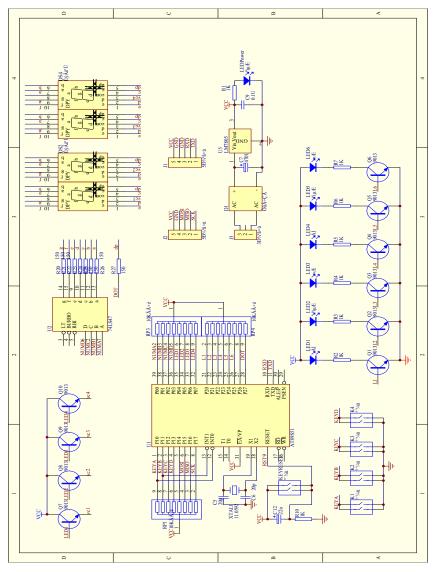
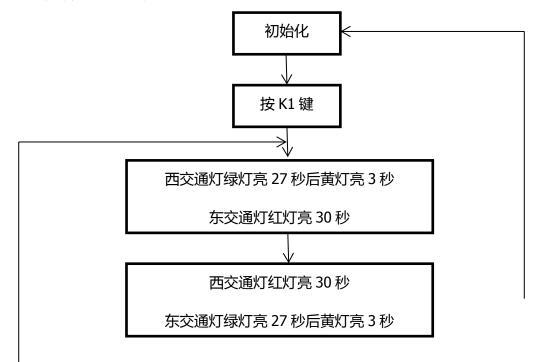


图 5 电路原理图

四、软件设计流程图



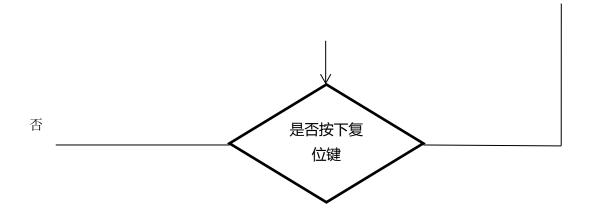


图 6 状态 6 设计流程图

五、已实现的功能

时钟(计时器)

- 1. 状态 1: 一只数码管 0-9 计数, 一只按键控制开始、结束;
- 2. 状态 2: 二只数码管 0-59 计数, 一只按键控制开始、结束;
- 3. 状态 3: 三只数码管低二位 0-59 计数后进位给高位 0-9 计数, 一只按键控制开始、结束:
- 4. 状态 4: 四只数码管第二位 0-59 计数后进位给高二位 0-59 计数 (即分秒计时),一只按键控制开始、结束; 交通灯
- 5. 状态 1: 仅亮灯、数码管不工作;
 按下键,红/黄/绿三色灯交替亮:红(20秒)黄(1)闪烁 5秒 绿(20秒)黄(闪烁 5秒)红。
- 6. 状态 2: 灯和数码管相结合,模拟十字路口的交通灯; 在以上功能的基础上数码管倒计时显示时间。

六、 调试过程

通过对已编程序的烧录、测试,发现了不少问题,比如当数码管在需要运作时不亮,经检查发现是排阻 RP3、RP4 未完成焊接,焊接完成后仍然存在相似问题,检查得焊接时有部分地方出现短路。在解决完硬件问题后,功能上仍然有一些问题亟待解决,检查软件问题发现是:参数设置错误、循环嵌套时流程出错等,依次解决后实现了要求的功能。

七、心得小结

通过本次系统实验,我对电路板焊接工艺更加熟练,了解了单片机 AT89S51 的结构和功能,掌握了译码器 74LS47 和数码管各自的功能与运用,对单片机 kei14 的开发环境有了更深的理解,并且学会运用该软件编写程序以实现既定要求。

在实验的过程中,遇到了不少问题,最后耐心地逐一检查、解决才得以实现交通灯的功能,这也让我意识到编写代码的过程并不是一蹴而就的,而是需要不断地调试,才能达到预期效果。